

乙幡 陽太 工学研究科 システム工学専攻
Oppata Yota Department of System Engineering

研究テーマ 遠隔操作可能な農作業ロボットの開発
Research Theme Development of Remotely Operated Weeding Robot

課題 小型ロボットを用いて、収穫や除草等の農作業の遂行
Challenge Using Small Robots to Carry Out Agricultural Tasks such as Harvesting and Weeding

